



الدرس الثاني التيار الكهربائي المتناوب



1. إنتاج التيار الكهربائي المتناوب:

يتم إنتاج التيار الكهربائي المتناوب عن طريق التحريض الكهرومغناطيسي، ويحدث ذلك عندما يتم تحريك قضيب مغناطيسي داخل ملف (وشيجة) ذهابًا وإيابًا أو عندما يدور مغناطيس أمام وشيجة ثابتة.

آلية الإنتاج:

- عند تحريك مغناطيس داخل وشيجة، يتولد تيار كهربائي متناوب بسبب تغير المجال المغناطيسي الذي يخترق الوشيجة.
- عندما يدور المغناطيس، يعتبر العنصر المحرك للمجال المغناطيسي، بينما الوشيجة تكون المتأثرة وتولد التيار المتناوب.

. **منوب الدراجة (الدينامو):** هو جهاز يقوم بتحويل الطاقة الحركية الناتجة عن دوران عجلات الدراجة إلى طاقة كهربائية. يتم استخدام الدينامو لتوليد التيار الكهربائي المتناوب.

مكونات الدينامو:

1. المحور: مسؤول عن نقل الحركة الدورانية الناتجة عن عجلة الدراجة إلى بقية الجهاز.
2. العجلة المسننة: تنقل الحركة إلى المحور.
3. المغناطيس: يولد المجال المغناطيسي الضروري للتحريض الكهرومغناطيسي.
4. النواة الحديدية: تركز الحقل المغناطيسي.
5. الوشيجة: هي العنصر المتحرض الذي ينتج التيار الكهربائي المتناوب عند تحريك المغناطيس.

مبدأ عمل الدينامو: عندما تدور عجلة الدراجة، يتولد تيار كهربائي في الوشيجة نتيجة التحريض الكهرومغناطيسي. يتم توصيل هذا التيار إلى مصباح الدراجة لإضاءة المصباح.

3. **راسم الاهتزاز المهبطي (Oscilloscope):** هو جهاز يستخدم لرسم التمثيل البياني للتوتر الكهربائي المتناوب بدلالة الزمن.

خصائص التوتر المتناوب:

1. التوتر الأعظمي (U_{max}):

التوتر الأعظمي هو أعلى قيمة يصل إليها التوتر المتناوب.

1. يتم حسابه باستخدام العلاقة التالية: $U_{max} = nv \times sv$ حيث:
 - nv : عدد التدرجات على جهاز راسم الاهتزاز.
 - sv : الحساسية العمودية للجهاز (بوحدة الفولط لكل تدرجة).

2. التوتر الفعال (U_{eff}):

التوتر الفعال هو القيمة التي تعبر عن التأثير الفعلي للتيار المتناوب.

- يتم حسابه باستخدام العلاقة: $U_{eff} = U_{max}/\sqrt{2}$

3. شدة التيار الأعظمية (I_{max}):

شدة التيار الأعظمية هي أعلى قيمة يمكن أن يصل إليها التيار المتناوب.

- يتم حسابها باستخدام العلاقة: $I_{max} = U_{max}/R$ حيث:
 - R: المقاومة الكهربائية في الدائرة.

4. شدة التيار الفعالة (I_{eff}):

شدة التيار الفعالة هي القيمة التي تعبر عن التأثير الفعلي للتيار المتناوب.

- يتم حسابها باستخدام العلاقة: $I_{eff} = I_{max}/\sqrt{2}$

5. الدور (T):

الدور هو الزمن اللازم لإكمال دورة واحدة من التيار المتناوب.

- يتم حسابه باستخدام العلاقة: $T = nh \times sh$ حيث:
 - nh: عدد التدريجات على المحور الأفقي لرسم الاهتزاز.
 - sh: الحساسية الأفقية للجهاز (بوحدة الزمن لكل تدريجة).

6. التردد (f):

التردد هو عدد الدورات التي يكملها التيار المتناوب في الثانية الواحدة، ويقاس بوحدة الهرتز (Hz).

- يتم حسابه باستخدام العلاقة: $f = 1/T$ حيث T هو الدور (الزمن اللازم لإتمام دورة واحدة).

ملخص القوانين:

1. $U_{max} = nv \times sv$.
2. $U_{eff} = U_{max}/\sqrt{2}$.
3. $I_{max} = U_{max}/R$.
4. $I_{eff} = I_{max}/\sqrt{2}$.
5. $T = nh \times sh$.
6. $f = 1/T$

